

§5. Объёмы и определители

5.1. Объём n -мерного ориентированного параллелепипеда в n -мерном векторном пространстве V (или *форма объёма* на V) это ненулевая функция $\omega : V \times V \times \dots \times V \rightarrow \mathbb{K}$ со следующими двумя свойствами¹:

- 1) объём не меняется при добавлений к любому из аргументов произвольной кратности любого другого аргумента: $\omega(\dots, v_i + \lambda v_j, \dots, v_j, \dots) = \omega(\dots, v_i, \dots, v_j, \dots)$
- 2) при умножении любого из аргументов на число объём умножается на это число:

$$\omega(\dots, \lambda v_i, \dots) = \lambda \omega(\dots, v_i, \dots).$$

На геометрическом языке эти свойства означают, что объём параллелепипеда, натянутого на векторы v_1, v_2, \dots, v_n , как на [рис. 5◊1](#), умножается на λ при умножении любого из рёбер на λ , и не меняется при сдвиге двух противоположных $(n - 1)$ -мерных граней друг относительно друга в направлении одного из рёбер, параллельных этим граням (двумерная параллельная проекция происходящего на плоскость, порождённую ребром, вдоль которого делается сдвиг, и ребром, соединяющим сдвигаемые грани, вдоль дополнительного $(n - 2)$ -мерного подпространства, порождённого всеми остальными рёбрами, изображена на [рис. 5◊2](#)).

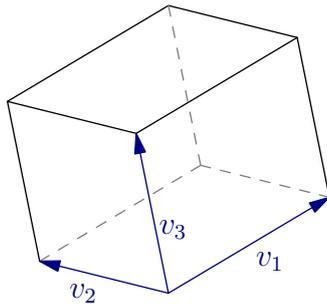


Рис. 5◊1. Параллелепипед.

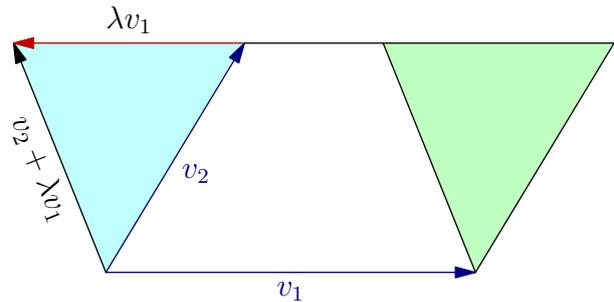


Рис. 5◊2. Параллельный перекос.

Дословно также, как [лем. 1.3](#) на [стр. 13](#) доказывается

Лемма 5.1

На n -мерном векторном пространстве V над произвольным полем \mathbb{K} всякая форма n -мерного объёма ω автоматически обладает следующими свойствами:

- 1) если векторы v_1, v_2, \dots, v_n линейно зависимы, то $\omega(v_1, v_2, \dots, v_n) = 0$
- 2) форма ω кососимметрична, т. е. обращается в нуль, когда какие-нибудь два аргумента совпадают
- 3) форма ω линейна по каждому из своих аргументов при фиксированных остальных:

$$\omega(\dots, \lambda v + \mu w, \dots) = \lambda \omega(\dots, v, \dots) + \mu \omega(\dots, w, \dots). \quad (5-1)$$

¹Здесь и далее мы обозначаем многоточиями аргументы, остающиеся неизменными в левой и правой части равенства.

4) форма ω знакопеременна¹: $\omega(\dots, v, \dots, w, \dots) = -\omega(\dots, w, \dots, v, \dots)$.

Доказательство. Если векторы v_1, v_2, \dots, v_n линейно зависимы, скажем,

$$v_1 = \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n,$$

то $\omega(v_1, v_2, \dots, v_n) = \omega(\lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n, v_2, \dots, v_n) = \omega(0, v_2, \dots, v_n) = \omega(0 \cdot 0, v_2, \dots, v_n) = 0 \cdot \omega(0, v_2, \dots, v_n) = 0$. Это доказывает первое свойство. Второе свойство является частным случаем первого. Свойство (3) очевидно выполняется, когда оба набора аргументов в правой части (5-1) линейно зависимы: в этом случае набор аргументов в левой части тоже линейно зависим, и обе части равенства (5-1) зануляются. Поэтому без ограничения общности можно считать, что аргументы первого слагаемого правой части образуют базис пространства V . Тогда $w = \rho v + u$, где u является линейной комбинацией остальных $(n - 1)$ аргументов, и левая часть (5-1) равна $\omega(\dots, (\lambda + \mu\rho) \cdot v + \mu u, \dots) = (\lambda + \mu\rho) \cdot \omega(\dots, v, \dots)$, а второе слагаемое правой части переписывается как $\mu\omega(\dots, \rho v + u, \dots) = \mu\rho \cdot \omega(\dots, v, \dots)$. Тем самым, правая часть совпадает с левой. Знакопеременность следует из кососимметричности и аддитивности по каждому аргументу: $0 = \omega(\dots, (u + w), \dots, (u + w), \dots) = \omega(\dots, u, \dots, w, \dots) + \omega(\dots, w, \dots, u, \dots)$. \square

5.1.1. Описание кососимметричных n -линейных форм. Функция от k векторов

$$V \times \dots \times V \rightarrow \mathbb{k},$$

линейная по каждому из векторов при фиксированных остальных, называется k -линейной формой на векторном пространстве V .

УПРАЖНЕНИЕ 5.1. Убедитесь, что k -линейные формы образуют векторное пространство относительно обычных операций сложения функций и умножения функций на константы.

Покажем, что пространство n -линейных кососимметричных форм на n -мерном векторном пространстве V одномерно. Пусть ω является такой формой. Зафиксируем в пространстве V какой-нибудь базис e_1, e_2, \dots, e_n и выразим значение $\omega(v_1, v_2, \dots, v_n)$ на произвольном наборе векторов через $\omega(e_1, e_2, \dots, e_n)$. Пусть $(v_1, v_2, \dots, v_n) = (e_1, e_2, \dots, e_n) \cdot C$, где $C = (c_{ij})$ — матрица размера $n \times n$, в j -том столбце которой стоят координаты вектора v_j в базисе e , т. е.

$$v_j = \sum_{i=1}^n e_i \cdot c_{ij}.$$

Тогда в силу линейности формы ω по каждому из аргументов

$$\begin{aligned} \omega(v_1, v_2, \dots, v_n) &= \omega\left(\sum_{i_1} c_{i_1 1} e_{i_1}, \sum_{i_2} c_{i_2 2} e_{i_2}, \dots, \sum_{i_n} c_{i_n n} e_{i_n}\right) = \\ &= \sum_{i_1 i_2 \dots i_n} c_{i_1 1} \cdot c_{i_2 2} \cdot \dots \cdot c_{i_n n} \cdot \omega(e_{i_1}, e_{i_2}, \dots, e_{i_n}). \end{aligned} \quad (5-2)$$

Так как при совпадении двух аргументов ω обращается в нуль, ненулевой вклад в последнюю сумму дают только такие (i_1, i_2, \dots, i_n) , где каждое из чисел $1, 2, \dots, n$ встречается ровно один раз, т. е. всевозможные перестановки набора $(1, 2, \dots, n)$. Всякую такую перестановку

$$(g_1, g_2, \dots, g_n)$$

¹Т. е. умножается на -1 при перестановке любых двух аргументов.

можно воспринимать как взаимно однозначное отображение

$$g: \{1, 2, \dots, n\} \simeq \{1, 2, \dots, n\}, \quad i \mapsto g_i.$$

Таким образом, множество перестановок есть не что иное как группа всех биективных отображений из множества $\{1, 2, \dots, n\}$ в себя. Эта группа обозначается S_n и называется n -той симметрической группой. Перестановка, меняющая местами какие-либо два элемента i, j и оставляющая все остальные элементы на месте, обозначается σ_{ij} и называется транспозицией i -того и j -того элементов.

УПРАЖНЕНИЕ 5.2. Убедитесь, что каждая перестановка $g \in S_n$ является композицией транспозиций.

Поскольку при транспозиции аргументов форма ω меняет знак, для любой перестановки g

$$\omega(e_{g_1}, e_{g_2}, \dots, e_{g_n}) = \pm \omega(e_1, e_2, \dots, e_n).$$

Перестановка g называется *чётной*, если она представима в виде композиции чётного числа транспозиций, и *нечётной*, если её можно разложить в композицию нечётного числа транспозиций. Обратите внимание, что разложение перестановки в композицию транспозиций не единственно: например, транспозицию $\sigma_{13} = (3, 2, 1) \in S_3$ иначе можно записать как $\sigma_{12}\sigma_{23}\sigma_{12}$ или как $\sigma_{23}\sigma_{12}\sigma_{23}$. Тем не менее чётность количества транспозиций, в композицию которых раскладывается данная перестановка g , не зависит от способа разложения. Мы докажем это в н° 5.3 на стр. 76 ниже, а сейчас закончим вычисление (5-2). Определим знак $\text{sgn}(g)$ перестановки $g = (g_1, g_2, \dots, g_n)$ равенством

$$\text{sgn}(g) = \begin{cases} +1, & \text{если } g \text{ чётна,} \\ -1, & \text{если } g \text{ нечётна.} \end{cases} \quad (5-3)$$

УПРАЖНЕНИЕ 5.3. Убедитесь, что $\text{sgn}(gh) = \text{sgn}(g)\text{sgn}(h)$, т. е. отображение $\text{sgn} : S_n \rightarrow \{\pm 1\}$ является гомоморфизмом групп.

Из вычисления (5-2) вытекает, что

$$\omega(v_1, v_2, \dots, v_n) = \omega(e_1, e_2, \dots, e_n) \cdot \sum_{g \in S_n} \text{sgn}(g) \cdot c_{g_1 1} c_{g_2 2} \cdots c_{g_n n}. \quad (5-4)$$

Поскольку правая сумма зависит только от матрицы C , но не от формы ω , мы заключаем, что значение произвольной кососимметричной n -линейной формы на произвольном наборе векторов однозначно вычисляется, как только задано значение формы ω на каком-нибудь одном базисе пространства V . В частности, любые две такие формы ω_1, ω_2 пропорциональны, и для всех наборов векторов $v_1, v_2, \dots, v_n \in V$

$$\frac{\omega_1(v_1, v_2, \dots, v_n)}{\omega_2(v_1, v_2, \dots, v_n)} = \frac{\omega_1(e_1, e_2, \dots, e_n)}{\omega_2(e_1, e_2, \dots, e_n)}$$

где e_1, e_2, \dots, e_n — любой фиксированный базис пространства V . Тем самым, правая часть этого равенства не зависит от выбора базиса точно так же, как левая не зависит от выбора векторов v_1, v_2, \dots, v_n . Нам остаётся убедиться, что при любом выборе константы $\omega(e_1, e_2, \dots, e_n) \in \mathbb{k}$ формула (5-4) действительно определяет кососимметричную n -линейную форму на V , т. е. что сумма, стоящая в правой части этой формулы, является кососимметричной функцией от столбцов матрицы C и линейна по каждому столбцу при фиксированных остальных. Это будет сделано в предл. 5.1 ниже.

5.2. Определители. Функция

$$\det C \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{g \in S_n} \text{sgn}(g) \cdot c_{g_1 1} c_{g_2 2} \cdots c_{g_n n} \quad (5-5)$$

называется *определителем* квадратной матрицы $C = (c_{ij})$ размера $n \times n$. Формула (5-5) предписывает всеми возможными способами выбирать в матрице C по n элементов так, чтобы в каждой строке и в каждом столбце оказалось выбрано ровно по одному элементу. Множество клеток, в которых стоят выбранные элементы, является графиком биективного отображения $j \mapsto g_j$ из множества номеров столбцов в множество номеров строк. Выбранные n элементов перемножаются, и произведению приписывается знак, равный знаку соответствующей перестановки $j \mapsto g_j$. Полученные таким образом $n!$ произведений со знаками складываются. Так, определители матриц размера 2×2 и 3×3 имеют вид

$$\det \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{pmatrix} = c_{11}c_{22} - c_{12}c_{21} \quad (5-6)$$

$$\det \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{pmatrix} = c_{11}c_{22}c_{33} + c_{13}c_{21}c_{32} + c_{12}c_{23}c_{31} - \quad (5-7)$$

$$- c_{11}c_{23}c_{32} - c_{13}c_{22}c_{31} - c_{12}c_{21}c_{33} \quad (5-8)$$

(во втором равенстве сначала выписаны тождественная и две циклических перестановки, потом — три транспозиции). Из этого описания вытекает, что определитель не меняется при отражении матрицы C относительно *главной диагонали*, идущей из левого верхнего угла в правый нижний. Такое отражение называется *транспонированием*, и матрица $C^t = (c_{ij}^t)$ с $c_{ij}^t \stackrel{\text{def}}{=} c_{ji}$ называется *транспонированной* к матрице $C = (c_{ij})$. При транспонировании строки и столбцы меняются ролями, и равенство

$$\det C^t = \det C \quad (5-9)$$

выполняется в силу того, что $\det C^t$ является суммой произведений тех же самых n -ок элементов, задающих всевозможные биекции $j \mapsto g_j$, только каждое произведение берётся теперь со знаком $\text{sgn}(g^{-1})$ обратной к g биекции из множества строк в множество столбцов.

Упражнение 5.4. Убедитесь, что обратные друг другу перестановки имеют одинаковую чётность.

Предложение 5.1

Определитель линеен по каждому столбцу матрицы C и обращается в нуль, если какие-то два столбца совпадают.

Доказательство. Первое очевидно из формулы (5-5): каждое из суммируемых произведений линейно зависит от каждого столбца, а значит, линейна и вся сумма. Если i -тый столбец матрицы C совпадает с j -тым, то в сумме (5-5) слагаемое, отвечающее перестановке g сократится со слагаемым, отвечающим перестановке $h = g\sigma_{ij}$, поскольку $\text{sgn}(h) = -\text{sgn}(g)$, а $c_{h_1 1} c_{h_2 2} \cdots c_{h_n n} = c_{g_1 1} \cdots c_{g_j i} \cdots c_{g_i j} \cdots c_{g_n n} = c_{g_1 1} \cdots c_{g_j j} \cdots c_{g_i i} \cdots c_{g_n n} = c_{g_1 1} c_{g_2 2} \cdots c_{g_n n}$. \square

Следствие 5.1

Пространство n -линейных кососимметричных форм на n -мерном векторном пространстве одномерно.

Доказательство. Выберем в V базис e_1, e_2, \dots, e_n и для любого набора векторов

$$(v_1, v_2, \dots, v_n) = (e_1, e_2, \dots, e_n) \cdot C$$

положим $\omega(v_1, v_2, \dots, v_n) = \det C$. По [предл. 5.1](#) форма ω кососимметрична и n -линейна. Она ненулевая, поскольку $\omega(e_1, e_2, \dots, e_n) = 1$. Как мы видели в [н° 5.1.1](#) выше, все прочие n -линейные кососимметричные формы пропорциональны ω . \square

Следствие 5.2

На каждом n -мерном векторном пространстве V над произвольным полем \mathbb{k} существует единственная с точностью до пропорциональности ненулевая форма n -мерного объёма ω . Если векторы e_1, e_2, \dots, e_n образуют базис V , а векторы v_1, v_2, \dots, v_n , линейно выражающихся через базис как $(v_1, v_2, \dots, v_n) = (e_1, e_2, \dots, e_n) \cdot C$, то

$$\omega(v_1, v_2, \dots, v_n) = \omega(e_1, e_2, \dots, e_n) \cdot \det C \quad (5-10)$$

для любой формы объёма ω на V .

Доказательство. Из [лем. 5.1](#) на стр. 71 вытекает, что всякая форма объёма n -линейна и кососимметрична. Наоборот, всякая n -линейная кососимметричная форма является формой объёма: свойства (1), (2) со стр. 71 очевидным образом вытекают из линейности и кососимметричности. \square

Следствие 5.3

Определитель $n \times n$ -матрицы является n -линейной кососимметричной функцией от её строк.

Доказательство. Это следует из [предл. 5.1](#) и равенства (5-9). \square

5.2.1. Определитель произведения матриц. Напомню, что произведение матриц задаётся формулами (2-8) и (2-9) на стр. 28.

УПРАЖНЕНИЕ 5.5. Пусть векторы u_1, u_2, \dots, u_k линейно выражаются через v_1, v_2, \dots, v_m по формуле $(u_1, u_2, \dots, u_k) = (v_1, v_2, \dots, v_m) \cdot A$, а векторы v_1, v_2, \dots, v_m линейно выражаются через векторы w_1, w_2, \dots, w_n по формуле $(v_1, v_2, \dots, v_m) = (w_1, w_2, \dots, w_n) \cdot B$, где A и B — некоторые матрицы с элементами из поля \mathbb{k} размеров $m \times k$ и $n \times m$ соответственно. Убедитесь, что $(u_1, u_2, \dots, u_k) = (w_1, w_2, \dots, w_n) \cdot BA$, и покажите, что умножение матриц ассоциативно, т. е. $(AB)C = A(BC)$ всякий раз когда хотя бы одна из частей этого равенства определена.

Предложение 5.2

$\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$ для любых квадратных матриц A и B одинакового размера. В частности, $\det(AB) = \det(BA)$.

Доказательство. Рассмотрим столбцы матрицы A как векторы из координатного пространства \mathbb{k}^n и обозначим их через v_1, v_2, \dots, v_n . Если они линейно зависимы, то размерность их линейной оболочки меньше n . Поскольку j -тый столбец матрицы AB является линейной комбинацией столбцов матрицы A с коэффициентами из j -того столбца матрицы B , все столбцы матрицы AB лежат в линейной оболочке столбцов матрицы A . Тем самым, размерность их линейной оболочки тоже меньше n , и они также линейно зависимы. Стало быть, обе части равенства

$\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$ в этом случае нулевые. Если векторы v_i линейно независимы, то они образуют в \mathbb{K}^n базис. Обозначим через e_1, e_2, \dots, e_n стандартный базис пространства \mathbb{K}^n , а через ω_e и ω_v такие две формы объёма на \mathbb{K}^n , что $\omega_e(e_1, e_2, \dots, e_n) = 1$ и $\omega_v(v_1, v_2, \dots, v_n) = 1$. По сл. 5.2 эти две формы пропорциональны друг другу. Так как $\omega_e(v_1, v_2, \dots, v_n) = \det(A)$, для любых векторов $w_1, w_2, \dots, w_n \in \mathbb{K}^n$ выполняется равенство

$$\omega_e(w_1, w_2, \dots, w_n) = \det(A) \cdot \omega_v(w_1, w_2, \dots, w_n). \quad (5-11)$$

Для векторов $(w_1, w_2, \dots, w_n) = (v_1, v_2, \dots, v_n) \cdot B = (e_1, e_2, \dots, e_n) \cdot AB$, на которых наши формы объёма принимают значения $\omega_v(w_1, w_2, \dots, w_n) = \det(B)$ и $\omega_e(w_1, w_2, \dots, w_n) = \det(AB)$, формула (5-11) превращается в требуемое равенство $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$. \square

5.3. Комбинаторное отступление: длина и знак перестановки. В этом разделе мы дадим другое, заведомо корректное определение знака перестановки и покажем, что получающийся в результате знак совпадает со знаком из форм. (5-3) на стр. 73.

Назовём упорядоченную пару чисел (i, j) , в которой $1 \leq i < j \leq n$, *инверсной парой* перестановки $g = (g_1, g_2, \dots, g_n) \in S_n$, если $g_i > g_j$. Таким образом, каждая перестановка $g \in S_n$ разбивает множество всех $n(n-1)/2$ пар (i, j) с $1 \leq i < j \leq n$ на два непересекающихся подмножества — инверсные пары и неинверсные пары. Число $\ell(g)$ инверсных пар перестановки g называется *числом инверсий* или *длиной* перестановки g . Число $\text{sgn}(g) \stackrel{\text{def}}{=} (-1)^{\ell(g)}$ называется *знаком* перестановки g .

УПРАЖНЕНИЕ 5.6. Найдите $\max \ell(g)$ по всем $g \in S_n$ и укажите все перестановки на которых он достигается.

ЛЕММА 5.2

$\text{sgn}(g\sigma_{ij}) = -\text{sgn}(g)$ для любой перестановки $g = (g_1, g_2, \dots, g_n)$ и транспозиции σ_{ij} .

Доказательство. Перестановки

$$\begin{aligned} g &= (g_1, \dots, g_{i-1}, g_i, g_{i+1}, \dots, g_{i-1}, g_j, g_{j+1}, \dots, g_n) \\ g\sigma_{ij} &= (g_1, \dots, g_{i-1}, g_j, g_{i+1}, \dots, g_{i-1}, g_i, g_{j+1}, \dots, g_n) \end{aligned} \quad (5-12)$$

отличаются друг от друга транспозицией элементов g_i и g_j , стоящих на i -том и j -том местах перестановки g . В этих двух перестановках пара (i, j) , а также $2(j-i-1)$ пар вида (i, m) и (m, j) с произвольным m из промежутка $i < m < j$ имеют противоположную инверсность, а инверсность всех остальных пар одинакова. \square

Следствие 5.4

Если перестановка g является композицией m транспозиций, то $\text{sgn}(g) = (-1)^m$. В частности, чётность числа m не зависит от выбора разложения g в композицию транспозиций, а знак перестановки совпадает с тем, что использовался в форм. (5-3) на стр. 73. \square

5.3.1. Правило ниточек. Чётность числа инверсий может быть определена следующим наглядным способом, известным как *правило ниточек*¹. Запишем исходные числа и их перестановку друг под другом, как на рис. 5◊3, и соединим одинаковые числа нитями так, чтобы ни

¹Этот способ не слишком эффективен, когда требуется отыскать знак явно заданной длинной перестановки — обычно быстрее бывает разложить перестановку в композицию непересекающихся циклов и воспользоваться тем, что циклы чётной длины нечётны, а циклы нечётной длины чётны. Тем не менее, он оказывается полезен во многих вычислениях, с которыми мы столкнёмся далее.

одна из нитей не вылезала за пределы прямоугольника, образованного четырьмя угловыми числами, и чтобы все точки пересечения нитей были простыми двойными¹. Тогда чётность числа инверсий равна чётности числа точек пересечения нитей.

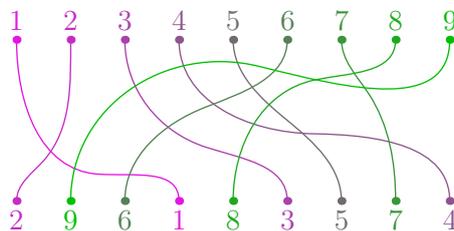


Рис. 5◊3. $\text{sgn}(2, 9, 6, 1, 8, 3, 5, 7, 4) = +1$ (всего 18 пересечений).

УПРАЖНЕНИЕ 5.7. Докажите это и найдите при помощи правила ниточек чётность тасующей перестановки $(i_1, i_2, \dots, i_k, j_1, j_2, \dots, j_m)$, в которой наборы номеров

$$(i_1, i_2, \dots, i_k) \quad \text{и} \quad (j_1, j_2, \dots, j_m)$$

не пересекаются, и каждый из них строго возрастает слева направо.

5.4. Правила Крамера. Если воспринимать столбцы $n \times n$ матрицы C как векторы координатного пространства \mathbb{k}^n и обозначить их $v_1, v_2, \dots, v_n \in \mathbb{k}^n$, про определитель $\det C$ можно думать как про n -линейную кососимметричную функцию от этих векторов. В этом случае мы пишем $\det(v_1, v_2, \dots, v_n)$ вместо $\det C$. Непосредственным обобщением лем. 1.2 со стр. 11 является

Предложение 5.3 (первое правило Крамера)

Векторы v_1, v_2, \dots, v_n образуют базис в \mathbb{k}^n , если и только если $\det(v_1, v_2, \dots, v_n) \neq 0$, и тогда i -тая координата произвольного вектора $w = x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_n v_n$ в этом базисе равна

$$x_i = \frac{\det(v_1, \dots, v_{i-1}, w, v_{i+1}, \dots, v_n)}{\det(v_1, v_2, \dots, v_n)}. \quad (5-13)$$

Доказательство. Если $v_1, v_2, \dots, v_n \in V$ не образуют базиса, то они линейно зависимы, и, скажем, $v_1 = \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n$. Тогда $\det(v_1, v_2, \dots, v_n) = \det(\lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n, v_2, \dots, v_n) = 0$ в силу полилинейности и кососимметричности определителя. Если $v_1, v_2, \dots, v_n \in V$ образуют базис, то каждый вектор $w \in \mathbb{k}^n$ обладает единственным разложением вида

$$w = x_1 e_1 + x_2 e_2 + \dots + x_n e_n.$$

Применение к обеим частям этого равенства линейного функционала

$$V \rightarrow \mathbb{k}, \quad u \mapsto \det(v_1, \dots, v_{i-1}, u, v_{i+1}, \dots, v_n),$$

приводит к требуемому равенству

$$\det(v_1, \dots, v_{i-1}, w, v_{i+1}, \dots, v_n) = x_i \cdot \det(v_1, v_2, \dots, v_n).$$

¹Т. е. в каждой точке пересечения встречается ровно две нити, причём их касательные в точке пересечения различны.

Остаётся показать, что в этом случае $\det(v_1, v_2, \dots, v_n) \neq 0$. Пусть базис v_1, v_2, \dots, v_n и стандартный базис e_1, e_2, \dots, e_n линейно выражаются друг через друга по формулам

$$(e_1, e_2, \dots, e_n) = (v_1, v_2, \dots, v_n) \cdot D \quad \text{и} \quad (v_1, v_2, \dots, v_n) = (e_1, e_2, \dots, e_n) \cdot C.$$

Тогда $(e_1, e_2, \dots, e_n) = (v_1, v_2, \dots, v_n) \cdot D = (e_1, e_2, \dots, e_n) \cdot CD$, и из единственности разложения векторов по базису вытекает, что

$$CD = E \stackrel{\text{def}}{=} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

это *единичная матрица*, с единицами на главной диагонали и нулями в остальных местах.

УПРАЖНЕНИЕ 5.8. Убедитесь, что $\det E = 1$ и $AE = A$, $EB = B$ для любых матриц A, B на которые возможно умножить матрицу E .

По [предл. 5.2](#) на стр. 75 $\det C \cdot \det D = \det E = 1$, откуда $\det C = \det(v_1, v_2, \dots, v_n) \neq 0$. \square

ПРИМЕР 5.1 (УРАВНЕНИЕ ГИПЕРПЛОСКОСТИ)

Пусть n точек $p_1, p_2, \dots, p_n \in \mathbb{A}(\mathbb{k}^n)$ аффинного пространства, ассоциированного с n -мерным координатным векторным пространством V , не лежат в одном $(n-2)$ -мерном аффинном подпространстве. Тогда, согласно [предл. 4.9](#) через них проходит единственная гиперплоскость, и точка x лежит в этой гиперплоскости тогда и только тогда, когда вектор $\overrightarrow{p_n x} = x - p_n$ линейно выражается через $n-1$ векторов $\overrightarrow{p_n p_1}, \overrightarrow{p_n p_2}, \dots, \overrightarrow{p_n p_{n-1}}$, что в свою очередь равносильно равенству $\det(x - p_n, p_1 - p_n, p_2 - p_n, \dots, p_{n-1} - p_n) = 0$. В силу полилинейности определителя, это уравнение представляет собою неоднородное линейное уравнение на x , которое можно переписать как

$$\det(x, p_1 - p_n, p_2 - p_n, \dots, p_{n-1} - p_n) = \det(p_n, p_1, p_2, \dots, p_{n-1}).$$

Например, аффинная плоскость $p + \lambda u + \mu v$ в координатном пространстве \mathbb{k}^3 (точка p и векторы u, v фиксированы, а параметры λ, μ пробегает \mathbb{k}) задаётся неоднородным линейным уравнением $\det(x, u, v) = \det(p, u, v)$.

5.4.1. Обратная матрица. Квадратная матрица C называется *обратимой*, если существует такая матрица C^{-1} , что $CC^{-1} = C^{-1}C = E$. Матрица C^{-1} называется *обратной* к C и однозначно определяется матрицей C , поскольку для любых двух обратных к C матриц C_1^{-1}, C_2^{-1} выполняются равенства $C_1^{-1} = C_1^{-1} \cdot E = C_1^{-1} \cdot C \cdot C_2^{-1} = E \cdot C_2^{-1} = C_2^{-1}$.

Предложение 5.4

Матрица C обратима, если и только если $\det C \neq 0$, и в этом случае

$$C^{-1} = \frac{1}{\det C} \cdot C^{\vee}, \tag{5-14}$$

где матрица¹ C^{\vee} имеет в i -той строке и j -том столбце число, равное взятому со знаком $(-1)^{i+j}$ определителю $(n-1) \times (n-1)$ -матрицы, которая получается из матрицы C удалением j -той строки и i -того столбца².

¹ Она называется *присоединённой* к матрице C .

² Обратите внимание, что индексы i и j переставились!

Доказательство. Если матрица C обратима, то $\det C \cdot \det C^{-1} = \det (C \cdot C^{-1}) = \det E = 1$, откуда $\det C \neq 0$. Если $\det C \neq 0$, то по [предл. 5.3](#) столбцы v_1, v_2, \dots, v_n матрицы C образуют базис координатного пространства \mathbb{k}^n . Поскольку

$$(e_1, e_2, \dots, e_n) = (e_1, e_2, \dots, e_n) \cdot E = (e_1, e_2, \dots, e_n) \cdot C C^{-1} = (v_1, v_2, \dots, v_n) \cdot C^{-1},$$

в j -том столбце матрицы C^{-1} стоят коэффициенты разложения

$$e_j = x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_n v_n$$

стандартного базисного вектора e_j по базису v_1, v_2, \dots, v_n . По правилу Крамера коэффициент x_i , стоящий в i -той строке и j -том столбце матрицы C^{-1} , равен

$$\frac{\det (v_1, \dots, v_{i-1}, e_j, v_{i+1}, \dots, v_n)}{\det(C)}.$$

В числителе стоит определитель матрицы, имеющей в i -том столбце ровно один ненулевой элемент — единицу, стоящую в j -той строке. Делая $i - 1$ транспозиций столбцов и $j - 1$ транспозиций строк, переставляем её в верхний левый угол:

$$\begin{aligned} \det (v_1, \dots, v_{i-1}, e_j, v_{i+1}, \dots, v_n) &= (-1)^{i-1} \det (e_j, v_1, \dots, v_{i-1}, v_{i+1}, \dots, v_n) = \\ &= (-1)^{i+j-2} \det \begin{pmatrix} 1 & c_{j,1} & \dots & c_{j,i-1} & c_{j,i+1} & \dots & c_{j,n} \\ 0 & c_{1,2} & \dots & c_{1,i-1} & c_{1,i+1} & \dots & c_{1,n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & c_{j-1,2} & \dots & c_{j-1,i-1} & c_{j-1,i+1} & \dots & c_{j-1,n} \\ 0 & c_{j+1,2} & \dots & c_{j+1,i-1} & c_{j+1,i+1} & \dots & c_{j+1,n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & c_{n,1} & \dots & c_{n,i-1} & c_{n,i+1} & \dots & c_{n,n} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Ненулевой вклад в определитель этой матрицы дают только перестановки, оставляющие элемент 1 на месте. Сумма произведений матричных элементов, отвечающих таким перестановкам, равна определителю $(n - 1) \times (n - 1)$ -матрицы, получающейся выкидыванием из написанной выше матрицы первой строки и первого столбца, т. е. удалением j -той строки и i -того столбца в матрице C . \square

ПРИМЕР 5.2

Матрицы размеров 2×2 и 3×3 с определителем 1 обращаются по формулам

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} (c_{22}c_{33} - c_{23}c_{32}) & -(c_{12}c_{33} - c_{13}c_{31}) & (c_{12}c_{23} - c_{13}c_{22}) \\ -(c_{21}c_{33} - c_{23}c_{31}) & (c_{11}c_{33} - c_{13}c_{31}) & -(c_{11}c_{23} - c_{13}c_{21}) \\ (c_{21}c_{32} - c_{22}c_{31}) & -(c_{11}c_{32} - c_{12}c_{32}) & (c_{11}c_{22} - c_{12}c_{21}) \end{pmatrix}$$

Для матриц с отличным от единицы определителем все матричные элементы в правых частях надо поделить на определитель матрицы из левой части.

УПРАЖНЕНИЕ 5.9. Проверьте прямым перемножением, что в обоих случаях произведение обратной матрицы на исходную равно E .

5.4.2. Присоединённая матрица. Введённая в предл. 5.4 на стр. 78 матрица $C^\vee = (c_{ij}^\vee)$ с элементами $c_{ij}^\vee = (-1)^{i+j} \det C_{ji}$, где $(n-1) \times (n-1)$ -матрица

$$C_{ji} \stackrel{\text{def}}{=} \begin{pmatrix} c_{1,1} & \cdots & c_{1,i-1} & c_{1,i+1} & \cdots & c_{1,n} \\ c_{2,1} & \cdots & c_{2,i-1} & c_{2,i+1} & \cdots & c_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{j-1,1} & \cdots & c_{j-1,i-1} & c_{j-1,i+1} & \cdots & c_{j-1,n} \\ c_{j+1,1} & \cdots & c_{j+1,i-1} & c_{j+1,i+1} & \cdots & c_{j+1,n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n,1} & \cdots & c_{n,i-1} & c_{n,i+1} & \cdots & c_{n,n} \end{pmatrix}$$

получается выкидыванием j -той строки и i -того столбца из матрицы C , называется *присоединённой* к матрице $C = (c_{ij})$. Из форм. (5-14) на стр. 78 вытекают равенства

$$C \cdot C^\vee = C^\vee \cdot C = \det(C) \cdot E, \quad (5-15)$$

справедливые для любой¹ матрицы C , в том числе с $\det C = 0$. Формулы (5-15) являются частным случаем *соотношений Лапласа*, которые в полной общности доказываются в н° 5.6.2 ниже. Сравнение (i, i) -тых диагональных элементов в матрицах (5-15) приводит к равенствам

$$\sum_{k=1}^n (-1)^{k+i} c_{ik} \det C_{ik} = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+i} c_{ki} \det C_{ki} = \det(C), \quad (5-16)$$

которые называются *разложениями определителя по i -той строке и по i -тому столбцу* соответственно. Например, раскладывая определитель 3×3 по первому столбцу, получаем

$$\det \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{pmatrix} = c_{11} (c_{22}c_{33} - c_{23}c_{32}) - c_{21} (c_{12}c_{33} - c_{13}c_{32}) + c_{31} (c_{12}c_{23} - c_{13}c_{22})$$

что согласуется с прямым вычислением со стр. 74.

5.4.3. Однородная система n линейных уравнений на $n+1$ неизвестных. Решения системы n линейно независимых линейных уравнений

$$\begin{cases} a_{10}x_0 + a_{11}x_1 + \cdots + a_{1n}x_n = 0 \\ a_{20}x_0 + a_{21}x_1 + \cdots + a_{2n}x_n = 0 \\ \quad \quad \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \\ a_{n0}x_0 + a_{n1}x_1 + \cdots + a_{nn}x_n = 0 \end{cases} \quad (5-17)$$

¹Убедиться в этом можно, например, так. Приравнявая соответственные матричные элементы в правой и левой части равенства (5-15), мы получаем набор из n^2 полиномиальных тождеств в кольце многочленов от n^2 переменных c_{ij} с целыми коэффициентами. Чтобы доказать, что данный многочлен с целыми коэффициентами от N переменных нулевой, достаточно убедиться, что он тождественно равен нулю на некотором всюду плотном подмножестве в \mathbb{R}^N . Поскольку вещественные матрицы с ненулевым определителем всюду плотны в \mathbb{R}^{n^2} , и для них равенство (5-15) выполнено, то оно выполнено и как формальное буквенное тождество над кольцом многочленов от независимых переменных c_{ij} с коэффициентами в \mathbb{Z} .

на неизвестные¹ (x_0, x_1, \dots, x_n) образуют в координатном пространстве \mathbb{k}^{n+1} одномерное векторное подпространство — аннулятор n -мерного подпространства в \mathbb{k}^{n+1*} , порождённого строками $n \times (n+1)$ -матрицы

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,0} & a_{1,1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,0} & a_{2,1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \cdots & \cdots & \vdots \\ a_{n,0} & a_{n,1} & \cdots & a_{n,n} \end{pmatrix},$$

составленной из коэффициентов уравнений (5-17). Положим

$$A_i \stackrel{\text{def}}{=} (-1)^i \det \begin{pmatrix} a_{1,0} & \cdots & a_{1,i-1} & a_{1,i+1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,0} & \cdots & a_{2,i-1} & a_{2,i+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n,0} & \cdots & a_{n,i-1} & a_{n,i+1} & \cdots & a_{n,n} \end{pmatrix} \quad (5-18)$$

(матрица в правой части имеет размер $n \times n$ и получается из матрицы A выкидыванием столбца с номером i).

Предложение 5.5 (второе правило Крамера)

Уравнения (5-17) линейно независимы, если и только если вектор $a = (A_0, A_1, \dots, A_n) \neq 0$, и в таком случае этот вектор является базисным в пространстве решений системы (5-17).

Доказательство. Допишем к матрице A сверху ещё одну копию её i -той строки. Определитель получившейся матрицы размера $(n+1) \times (n+1)$ равен нулю. Раскладывая его по верхней строке, получаем $a_{i0}A_0 + a_{i1}A_1 + \dots + a_{in}A_n = 0$. Тем самым, вектор $a = (A_0, A_1, \dots, A_n)$ в любом случае является решением системы (5-17). Если строки матрицы A линейно зависимы, то и строки всех матриц (5-18) линейно зависимы с теми же самыми коэффициентами. Поэтому все компоненты вектора A в таком случае нулевые. Если же ковекторы $(a_{i,0}, a_{i,1}, \dots, a_{i,n}) \in \mathbb{k}^{n+1*}$ линейно независимы, то по лемме о замене² ими можно заменить некоторые n ковекторов стандартного базиса в \mathbb{k}^{n+1*} . Пусть это будут последние n векторов. Коль скоро ковекторы

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ a_{1,0} & a_{1,1} & \dots & a_{1,n} \\ a_{2,0} & a_{2,1} & \dots & a_{2,n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n,0} & a_{n,1} & \dots & a_{n,n} \end{pmatrix}$$

образуют базис в \mathbb{k}^{n+1*} , определитель матрицы, составленной из строк их координат, отличен от нуля. Раскладывая его по первой строке $(1, 0, \dots, 0)$, видим, что он равен A_0 . Тем самым, $A_0 \neq 0$. \square

Пример 5.3 (пересечение плоскостей в $\mathbb{A}(\mathbb{k}^3)$)

Две непараллельных плоскости, заданных в трёхмерном аффинном координатном пространстве уравнениями

$$\begin{cases} a_1x + a_2y + a_3z = c \\ b_1x + b_2y + b_3z = d \end{cases}$$

¹Обратите внимание, что они нумеруются с нуля, и всего их $n+1$.

²См. лем. 4.2 на стр. 56.

с непропорциональными левыми частями $(a_1, a_2, a_3), (b_1, b_2, b_3) \in \mathbb{k}^{3*}$, пересекаются по прямой с вектором скорости $v = (a_2b_3 - a_3b_2, -a_1b_3 + a_3b_1, a_1b_2 - a_2b_1)$, который является базисным решением системы однородных уравнений

$$\begin{cases} a_1x + a_2y + a_3z = 0 \\ b_1x + b_2y + b_3z = 0. \end{cases}$$

Если, скажем, первая компонента вектора v ненулевая, то эта прямая проходит через точку p с координатами $(0, p_2, p_3)$, где

$$p_2 = \frac{cb_3 - da_3}{a_2b_3 - b_2a_3}, \quad p_3 = \frac{a_2d - b_2c}{a_2b_3 - b_2a_3}$$

это единственное решение системы неоднородных уравнений

$$\begin{cases} a_2y + a_3z = c \\ b_2y + b_3z = d. \end{cases}$$

5.5. Объём и барицентрические координаты. Пусть в аффинном пространстве $\mathbb{A}^n = \mathbb{A}(V)$ задан набор из $n + 1$ точек p_0, p_1, \dots, p_n , не лежащих в одной гиперплоскости. Поместим это пространство внутрь $(n + 1)$ -мерного аффинного пространства $\mathbb{A}^{n+1} = \mathbb{A}(\mathbb{k} \oplus V)$ в качестве аффинной гиперплоскости $\Pi = (1, 0) + V$, параллельной векторному подпространству $V \subset \mathbb{k} \oplus V$ и проходящей через точку $(1, 0) \in \mathbb{k} \oplus V$. Рассмотрим в \mathbb{A}^{n+1} аффинный координатный репер с началом в точке $o = (0, 0) \in \mathbb{k} \oplus V$ и базисными векторами $e_0 = \overline{op_0}, e_1 = \overline{op_1}, e_2 = \overline{op_2}, \dots, e_n = \overline{op_n}$. Гиперплоскость Π проходит через концы этих базисных векторов и, стало быть, задаётся уравнением $x_0 + x_1 + \dots + x_n = 1$. Поэтому координаты (x_0, x_1, \dots, x_n) точки $a \in \Pi$ можно воспринимать как набор весов с суммой 1, такой что центр тяжести точек p_i , взятых с весами x_i , оказывается в точке a :

$$x_0\overline{ap_0} + x_1\overline{ap_1} + \dots + x_n\overline{ap_n} = \overline{oa} \cdot \sum x_i - \sum x_i e_i = 0.$$

Этот набор весов называют *барицентрическими координатами* точки a относительно точек p_0, p_1, \dots, p_n . Мы заключаем, что каждая точка $a \in \mathbb{A}^n$ имеет единственные барицентрические координаты и наоборот, каждый набор весов с суммой 1 однозначно задаёт в \mathbb{A}^n точку с такими барицентрическими координатами. Координата x_i вектора \overline{oa} в базисе из $e_i = \overline{op_i}$ вычисляется по правилу Крамера:

$$x_i = \frac{\omega(\overline{op_0}, \dots, \overline{op_{i-1}}, \overline{oa}, \overline{op_{i+1}}, \dots, \overline{op_n})}{\omega(\overline{op_0}, \dots, \overline{op_n})} \quad (5-19)$$

и представляет собою отношение $(n + 1)$ -мерных объёмов двух пирамид¹ с общей вершиной o и основаниями $[p_0, \dots, p_{i-1}, a, p_{i+1}, \dots, p_n]$ и $[p_0, p_1, \dots, p_n]$, лежащими в одной не проходя-

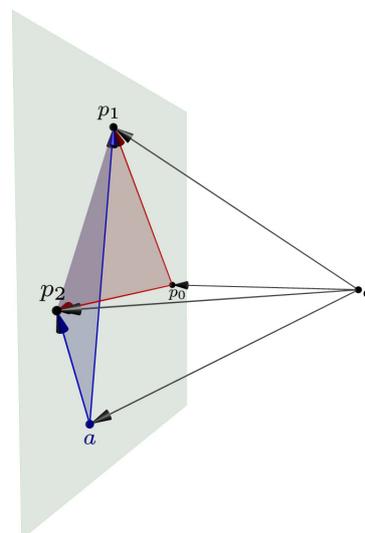


Рис. 5♦4. Барицентрические координаты как отношения объёмов.

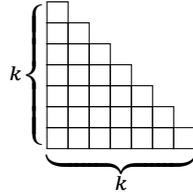
¹По определению, ориентированный объём пирамиды (или симплекса) с вершиной o и основанием в концах выпущенных из o векторов v_1, v_2, \dots, v_n полагают равным делённому на $n!$ объёму параллелепипеда, натянутого на векторы v_1, v_2, \dots, v_n . Над полем \mathbb{R} правильность такого определения объясняется в упр. 5.10 на стр. 83.

щей через o гиперплоскости Π , как на рис. 5◊4. Из следующей ниже лем. 5.3 вытекает, что это отношение равно отношению n -мерных объёмов оснований этих пирамид.

УПРАЖНЕНИЕ 5.10 (Объёмы ступенчатых пирамид). Положим $\Pi_k^1 \stackrel{\text{def}}{=} k$ и далее, по индукции, для каждого $n \geq 2$ обозначим через

$$\Pi_k^n \stackrel{\text{def}}{=} \Pi_1^{n-1} + \Pi_2^{n-1} + \dots + \Pi_k^{n-1}$$

количество n -мерных кубиков в n -мерной «ступенчатой пирамиде» высоты k , образованной k ступенчатыми $(n - 1)$ -мерными пирамидами убывающей высоты, поставленными в стопку вдоль n -той координатной оси. Например, при $n = 2$ двумерная ступенчатая пирамида высоты k имеет вид



и состоит из $\Pi_k^2 = \Pi_1^1 + \Pi_2^1 + \dots + \Pi_k^1 = k(k + 1) / 2$ квадратиков¹. Явно выразите Π_k^n через n и k и найдите отношение объёма параллелепипеда к объёму симплекса, натянутого на вершину этого параллелепипеда и все вершины, соединённые с нею ребром.

ЛЕММА 5.3

Для любого k -мерного подпространства U в m -мерном векторном пространстве W и таких векторов $u_1, u_2, \dots, u_k, v_1, v_2, \dots, v_k \in U$ и $w_1, w_2, \dots, w_{m-k} \in W$, что векторы

$$w_1, w_2, \dots, w_{m-k}, u_1, u_2, \dots, u_k$$

составляют базис пространства W , выполняется равенство

$$\frac{\omega_m(w_1, w_2, \dots, w_{m-k}, v_1, v_2, \dots, v_k)}{\omega_m(w_1, w_2, \dots, w_{m-k}, u_1, u_2, \dots, u_k)} = \frac{\omega_k(v_1, v_2, \dots, v_k)}{\omega_k(u_1, u_2, \dots, u_k)}, \quad (5-20)$$

в котором ω_k и ω_m это любые ненулевые формы k -мерного и m -мерного объёмов в пространствах U и W соответственно.

Доказательство. Из сделанных предположений вытекает, что векторы u_1, u_2, \dots, u_k линейно независимы и составляют базис в U . Согласно предл. 5.3 на стр. 77,

$$\omega_m(w_1, w_2, \dots, w_{m-k}, u_1, u_2, \dots, u_k) \neq 0 \quad \text{и} \quad \omega_k(u_1, u_2, \dots, u_k) \neq 0.$$

Определим на подпространстве U ещё одну форму объёма ω' равенством

$$\omega'(v'_1, v'_2, \dots, v'_k) \stackrel{\text{def}}{=} \omega_m(w_1, w_2, \dots, w_{m-k}, v'_1, v'_2, \dots, v'_k)$$

для любых векторов $v'_1, v'_2, \dots, v'_k \in U$.

УПРАЖНЕНИЕ 5.11. Убедитесь, что это действительно ненулевая форма объёма на U .

¹По этой причине число $\Pi_k^2 = \binom{k+1}{2}$ называется k -тым треугольным числом и часто обозначается T_k .

Поскольку ненулевая форма объёма единственна с точностью до пропорциональности и отлична от нуля на базисе u_1, u_2, \dots, u_k ,

$$\frac{\omega_k(v_1, v_2, \dots, v_k)}{\omega_k(u_1, u_2, \dots, u_k)} = \frac{\omega'(v_1, v_2, \dots, v_k)}{\omega'(u_1, u_2, \dots, u_k)} = \frac{\omega_m(w_1, w_2, \dots, w_{m-k}, v_1, v_2, \dots, v_k)}{\omega_m(w_1, w_2, \dots, w_{m-k}, u_1, u_2, \dots, u_k)}.$$

□

Следствие 5.5

Барицентрические координаты (x_0, x_1, \dots, x_n) точки $a \in \mathbb{A}^n$ относительно набора не лежащих в одной гиперплоскости точек $p_0, p_1, \dots, p_n \in \mathbb{A}^n$ равны отношениям

$$x_i = \frac{\det(\overline{ap}_0, \dots, \overline{ap}_{i-1}, \overline{ap}_{i+1}, \dots, \overline{ap}_n)}{\det(\overline{p_i p}_0, \dots, \overline{p_i p}_{i-1}, \overline{p_i p}_{i+1}, \dots, \overline{p_i p}_n)}, \quad (5-21)$$

в числителе которых стоит ориентированный объём n -мерного параллелепипеда, натянутого на векторы, ведущие из точки a во все точки p_v , кроме p_i , а в знаменателе — объём аналогичного параллелепипеда на векторах, идущих из p_i во все остальные точки p_v .

Доказательство. Подставим в числитель дроби из формулы (5-19) для каждого $v \neq i$

$$\overline{op}_v = \overline{oa} + \overline{ap}_v$$

и, пользуясь тем, что объём полилинеен зануляется на линейно зависимых векторах, преобразуем числитель к виду $\omega(\overline{ap}_0, \dots, \overline{ap}_{i-1}, \overline{oa}, \overline{ap}_{i+1}, \dots, \overline{ap}_n)$. Аналогично, подставляя в знаменатель $\overline{p_i p}_v = \overline{p_i p}_i + \overline{p_i p}_v$ при $v \neq i$, преобразуем его в

$$\omega(\overline{p_i p}_0, \dots, \overline{p_i p}_{i-1}, \overline{p_i p}_i, \overline{p_i p}_{i+1}, \dots, \overline{p_i p}_n).$$

Так как $\overline{p_i p}_i$ отличается от \overline{oa} на линейную комбинацию векторов $\overline{p_i p}_v$, знаменатель равен $\omega(\overline{p_i p}_0, \dots, \overline{p_i p}_{i-1}, \overline{oa}, \overline{p_i p}_{i+1}, \dots, \overline{p_i p}_n)$. Итак,

$$x_i = \frac{\omega(\overline{ap}_0, \dots, \overline{ap}_{i-1}, \overline{oa}, \overline{ap}_{i+1}, \dots, \overline{ap}_n)}{\omega(\overline{p_i p}_0, \dots, \overline{p_i p}_{i-1}, \overline{oa}, \overline{p_i p}_{i+1}, \dots, \overline{p_i p}_n)}.$$

Остаётся применить лем. 5.3 для $k = n$, $U = V$, $m = n + 1$, $W = \mathbb{k} \oplus V$, $w_1 = \overline{oa}$, $u_v = \overline{p_i p}_v$ и $v_v = \overline{ap}_v$, где v пробегает отличные от i значения от 0 до n . □

5.6. Алгебраическое отступление: грасмановы многочлены. Полезным инструментом для работы с определителями являются *грасмановы многочлены*. Они определяются точно также, как и обычные многочлены от n переменных с коэффициентами в поле \mathbb{k} , с той лишь разницей, что грасмановы переменные $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$ не коммутируют, а *антикоммутируют* друг с другом, т. е. подчиняются соотношениям¹

$$\forall i, j \quad \xi_i \wedge \xi_j = -\xi_j \wedge \xi_i \quad \text{и} \quad \forall i \quad \xi_i \wedge \xi_i = 0, \quad (5-22)$$

¹Если $\text{char} \mathbb{k} \neq 2$ соотношения $\xi_i \wedge \xi_i = 0$ вытекают из соотношений $\xi_i \wedge \xi_j = -\xi_j \wedge \xi_i$ и могут быть опущены. Если же $\text{char} \mathbb{k} = 2$ (т. е. $-1 = 1$), соотношения $\xi_i \wedge \xi_j = -\xi_j \wedge \xi_i$ означают, что переменные ξ_i коммутируют друг с другом, и именно соотношение на квадраты $\xi_i \wedge \xi_i = 0$ отличает в этом случае грасмановы переменные от обычных.

где символ « \wedge » обозначает грасманово умножение, чтобы отличать его от обычного коммутативного умножения. Поскольку квадраты переменных равны нулю, все грасмановы мономы *линейны* по каждой входящей в них переменной и с точностью до знака исчерпываются мономами, в которых номера переменных строго возрастают слева направо:

$$\xi_I \stackrel{\text{def}}{=} \xi_{i_1} \wedge \xi_{i_2} \wedge \cdots \wedge \xi_{i_m}, \quad i_1 < i_2 < \cdots < i_m, \quad (5-23)$$

Если переставить переменные посредством биекции $g \in S_m$, знак грасманова монома изменится по правилу

$$\xi_{i_{g(1)}} \wedge \xi_{i_{g(2)}} \wedge \cdots \wedge \xi_{i_{g(m)}} = \text{sgn}(g) \cdot \xi_{i_1} \wedge \xi_{i_2} \wedge \cdots \wedge \xi_{i_m}. \quad (5-24)$$

Таким образом, алгебра грасмановых многочленов $\mathbb{k}\langle \xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n \rangle$ представляет собою векторное пространство размерности 2^n над полем \mathbb{k} с базисом из мономов (5-23), занумерованных всевозможными строго возрастающими подмножествами $I \subset \{1, 2, \dots, n\}$. Эти базисные мономы перемножаются по правилу

$$\xi_I \wedge \xi_J = \begin{cases} \text{sgn}(i_1, i_2, \dots, i_m, j_1, j_2, \dots, j_k) \cdot \xi_{I \sqcup J} & \text{при } I \cap J = \emptyset \\ 0 & \text{при } I \cap J \neq \emptyset \end{cases} \quad (5-25)$$

где знак тасующей перестановки, упорядочивающей по возрастанию индексы

$$i_1, i_2, \dots, i_m, j_1, j_2, \dots, j_k,$$

у которых $i_1 < i_2 < \cdots < i_m$ и $j_1 < j_2 < \cdots < j_k$, равен¹

$$\text{sgn}(i_1, i_2, \dots, i_m, j_1, j_2, \dots, j_k) = (-1)^{i_1+i_2+\cdots+i_m+m(m+1)/2}.$$

Единственный моном нулевой степени $\xi_\emptyset \stackrel{\text{def}}{=} 1$, отвечающий подмножеству $I = \emptyset$, является единицей грасмановой алгебры. Единственный моном старшей степени

$$\xi_{\text{top}} = \xi_1 \wedge \xi_2 \wedge \cdots \wedge \xi_n$$

аннулируется умножением на любой грасманов многочлен с нулевым свободным членом. Однородные грасмановы многочлены степени k образуют векторное пространство размерности $\binom{n}{k}$, базис в котором составляют мономы (5-23), занумерованные k -элементными подмножествами $I \subset \{1, 2, \dots, n\}$. Произвольные мономы степеней m и k коммутируют по правилу

$$\begin{aligned} (\xi_{i_1} \wedge \xi_{i_2} \wedge \cdots \wedge \xi_{i_m}) \wedge (\xi_{j_1} \wedge \xi_{j_2} \wedge \cdots \wedge \xi_{j_k}) &= \\ &= (-1)^{km} (\xi_{j_1} \wedge \xi_{j_2} \wedge \cdots \wedge \xi_{j_k}) \wedge (\xi_{i_1} \wedge \xi_{i_2} \wedge \cdots \wedge \xi_{i_m}), \end{aligned}$$

поскольку для переноса каждой из k переменных ξ_j через m переменных ξ_i требуется m транспозиций. Тем самым, для любых двух однородных грасмановых многочленов f и g выполняется равенство

$$f \wedge g = (-1)^{\deg f \deg g} g \wedge f. \quad (5-26)$$

В частности, однородные многочлены чётной степени коммутируют со всеми грасмановыми многочленами.

УПРАЖНЕНИЕ 5.12. Опишите *центр*² грасмановой алгебры.

¹См. упр. 5.7 на стр. 77.

²Т.е. все грасмановы многочлены, перестановочные с каждым элементом грасмановой алгебры

5.6.1. Линейные замены грасмановых переменных. Обозначим через

$$V \subset \mathbb{k} \langle \xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n \rangle$$

векторное пространство однородных грасмановых многочленов первой степени, а через

$$\Lambda^k V \subset \mathbb{k} \langle \xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n \rangle$$

пространство однородных многочленов степени k . Как векторное пространство над \mathbb{k} , грасманова алгебра распадается в конечную прямую сумму

$$\mathbb{k} \langle \xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n \rangle = \bigoplus_{k=0}^n \Lambda^k V,$$

где $\Lambda^1 V = V$, а $\Lambda^0 V = \mathbb{k} \cdot 1$ это одномерное подпространство констант.

Если векторы $v_1, v_2, \dots, v_\ell \in V$ линейно выражаются через векторы w_1, w_2, \dots, w_k по формуле $(v_1, v_2, \dots, v_\ell) = (w_1, w_2, \dots, w_k) \cdot C$, где C — произвольная матрица размера $k \times \ell$ с элементами из поля \mathbb{k} , то их грасмановы произведения $v_J = v_{j_1} \wedge v_{j_2} \wedge \dots \wedge v_{j_m} \in \Lambda^m V$ линейно выражаются через произведения $w_I = w_{i_1} \wedge w_{i_2} \wedge \dots \wedge w_{i_m}$ по формулам

$$\begin{aligned} v_J &= v_{j_1} \wedge v_{j_2} \wedge \dots \wedge v_{j_m} = \left(\sum_{i_1} w_{i_1} c_{i_1 j_1} \right) \wedge \left(\sum_{i_2} w_{i_2} c_{i_2 j_2} \right) \wedge \dots \wedge \left(\sum_{i_m} w_{i_m} c_{i_m j_m} \right) = \\ &= \sum_{1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_m \leq n} w_{i_1} \wedge w_{i_2} \wedge \dots \wedge w_{i_m} \cdot \sum_{g \in S_m} \operatorname{sgn}(g) c_{i_{g(1)} j_1} c_{i_{g(2)} j_2} \dots c_{i_{g(m)} j_m} = \sum_I w_I \cdot c_{IJ}, \end{aligned}$$

где $c_{IJ} = \det C_{IJ}$ обозначает определитель $m \times m$ -подматрицы $C_{IJ} \subset C$, сосредоточенной в пересечениях столбцов с номерами из J и строк с номерами из I , а индекс $I = (i_1, i_2, \dots, i_m)$ пробегает все наборы из m возрастающих номеров $1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_m \leq \ell$. Определитель $c_{IJ} = \det C_{IJ}$ называется IJ -тым *минором* m -того порядка в матрице C . Таким образом, IJ -тый элемент матрицы, выражающей грасманов монот v_J через грасмановы мономы w_I равен IJ -тому минору m -того порядка в матрице выражающей векторы v через векторы w . Получающаяся матрица размера $\binom{m}{n} \times \binom{m}{n}$, у которой в позиции IJ стоит IJ -тый минор (c_{IJ}) матрицы C , обозначается $\Lambda^m C$ и называется m -той *внешней степенью* матрицы C .

5.6.2. Соотношения Лапласа. Для каждого набора возрастающих индексов

$$J = (j_1, j_2, \dots, j_m) \subset \{1, 2, \dots, n\}$$

положим $\deg J \stackrel{\text{def}}{=} m$, $|J| \stackrel{\text{def}}{=} j_1 + j_2 + \dots + j_m$ и условимся обозначать через

$$\hat{J} = (\hat{j}_1, \hat{j}_2, \dots, \hat{j}_{n-m}) = \{1, 2, \dots, n\} \setminus J$$

дополнительный к J набор возрастающих индексов, так что $\deg \hat{J} = n - m$. Рассмотрим произвольную квадратную матрицу A размера $n \times n$ и линейные грасмановы многочлены

$$\alpha_j = \xi_1 \cdot a_{1j} + \xi_2 \cdot a_{2j} + \dots + \xi_n a_{nj}, \quad (5-27)$$

коэффициентами которых являются столбцы матрицы A . Для любых двух наборов I, J одинаковой степени $\deg I = \deg J = m$ грасмановы произведения $\alpha_J = \alpha_{i_1} \wedge \alpha_{i_2} \wedge \dots \wedge \alpha_{i_m}$ и

$\alpha_{\hat{I}} = \alpha_{i_1} \wedge \alpha_{i_2} \wedge \dots \wedge \alpha_{i_{n-m}}$ имеют дополнительные степени m и $n - m$. Перемножая эти два произведения по формуле (5-25), получаем

$$\alpha_J \wedge \alpha_{\hat{I}} = \begin{cases} (-1)^{|J| + \frac{m(m+1)}{2}} \alpha_1 \wedge \alpha_2 \wedge \dots \wedge \alpha_n & \text{при } I = J \\ 0 & \text{при } I \neq J. \end{cases} \quad (5-28)$$

Подставляя в это равенство выражения (5-27) векторов α_j через стандартные базисные векторы ξ_j , в левой части будем иметь

$$\left(\sum_K \xi_K a_{KJ} \right) \wedge \left(\sum_L \xi_L a_{L\hat{I}} \right) = (-1)^{\frac{m(m+1)}{2}} \xi_1 \wedge \xi_2 \wedge \dots \wedge \xi_n \sum_K (-1)^{|K|} a_{KJ} a_{K\hat{I}},$$

где K пробегает все индексы длины $\deg K = m$, а в правой — нуль при $I \neq J$ и

$$(-1)^{\frac{m(m+1)}{2} + |J|} \det A \cdot \xi_1 \wedge \xi_2 \wedge \dots \wedge \xi_n$$

при $I = J$. Таким образом, для любых двух наборов J, I из m строк произвольной квадратной матрицы $A = (a_{ij})$ выполняются соотношения Лапласа

$$\sum_K (-1)^{|K| + |J|} a_{KJ} a_{K\hat{I}} = \begin{cases} \det A & \text{при } I = J \\ 0 & \text{при } I \neq J \end{cases} \quad (5-29)$$

где суммирование идёт по всем наборам K из $m = \deg K$ строк матрицы A . При $I = J$ соотношение (5-29) даёт формулу для вычисления определителя¹ через всевозможные миноры a_{KJ} порядка m , сосредоточенные в m фиксированных столбцах матрицы A с номерами J , и дополнительные к ним миноры $a_{j\hat{K}}$ порядка $n - m$, равные определителям матриц, получающихся из A вычёркиванием всех строк и столбцов, содержащих минор a_{KJ} :

$$\det A = \sum_K (-1)^{|K| + |J|} a_{KJ} a_{K\hat{J}}. \quad (5-30)$$

Произведение $(-1)^{|K| + |J|} a_{K\hat{J}}$ называется алгебраическим дополнением к минору a_{KJ} и обозначается $\hat{a}_{KJ} \stackrel{\text{def}}{=} (-1)^{|K| + |J|} a_{K\hat{J}}$. При $I \neq J$ соотношение (5-29) с точностью до знака имеет вид

$$\sum_K a_{KJ} \hat{a}_{KI} = 0 \quad (5-31)$$

и называется теоремой об умножении на чужие алгебраические дополнения, т. к. левая часть в (5-31) отличается от (5-30) тем, что миноры a_{KJ} умножаются не на свои алгебраические дополнения \hat{a}_{KJ} , а на дополнения \hat{a}_{KI} к минорам a_{KI} , сосредоточенным в тех же строках K , но в другом наборе столбцов $I \neq J$.

Упражнение 5.13. Установите транспонированный вариант соотношений Лапласа

$$\sum_K a_{JK} \hat{a}_{IK} = \begin{cases} \det A & \text{при } I = J \\ 0 & \text{при } I \neq J. \end{cases} \quad (5-32)$$

¹С геометрической точки зрения эта формула вычисляет объём n -мерного параллелепипеда через объёмы его m -мерных и $(n - m)$ -мерных граней.

Если согласованно занумеровать все m -элементные подмножества и все $(n - m)$ -элементные подмножества в множестве $\{1, 2, \dots, n\}$ так, чтобы дополнительные подмножества J и \hat{J} имели одинаковые номера, то все соотношения Лапласа можно записать в виде одного равенства на матрицы размера $\binom{n}{m} \times \binom{n}{m}$:

$$\Lambda^m A \cdot \Lambda^{n-m} \hat{A}^t = \det A \cdot E, \quad (5-33)$$

где через $\Lambda^{n-m} \hat{A}^t$ обозначена матрица, (IJ) -тый элемент которой равен

$$\hat{a}_{IJ}^t = \hat{a}_{JI} = (-1)^{|J|+|I|} a_{j\hat{i}}.$$

ПРИМЕР 5.4 (ПРИСОЕДИНЁННАЯ МАТРИЦА)

При $m = 1$ наборы $I = (i)$ и $K = (k)$ содержат по одному элементу, и миноры $a_{KI} = a_{ki}$ это просто матричные элементы матрицы A , так что $\Lambda^1 A = A$. Алгебраическое дополнение

$$\hat{a}_{ki} \stackrel{\text{def}}{=} (-1)^{i+k} a_{\hat{k}\hat{i}}$$

к элементу a_{ki} представляет собою умноженный на $(-1)^{k+j}$ минор порядка $(n - 1)$, равный определителю матрицы $A_{\hat{k}\hat{i}}$, которая получается из A вычёркиванием k -й строки и i -го столбца. Таким образом, матрица $\Lambda^{n-1} \hat{A}^t = A^\vee$ это в точности *присоединённая* к A матрица из н° 5.4.2 на стр. 80, а матричное соотношение (5-33) превращается в форм. (5-15) на стр. 80

$$A \cdot A^\vee = A^\vee \cdot A = \det(A) \cdot E = \begin{pmatrix} \det(A) & & & 0 \\ & \det(A) & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \det(A) \end{pmatrix}.$$

Формулы (5-30) и (5-32) доставляют разложения определителя по j -тому столбцу и по i -той строке соответственно:

$$\det(A) = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+j} a_{kj} \det A_{\hat{k}\hat{j}} = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+i} a_{ik} \det A_{\hat{i}\hat{k}}. \quad (5-34)$$

ПРИМЕР 5.5 (ОПРЕДЕЛИТЕЛЬ ПУЧКА МАТРИЦ)

Линейная оболочка пары непропорциональных квадратных матриц $A, B \in \text{Mat}_{n \times n}(\mathbb{k})$ называется *пучком матриц* и обозначается (AB) . Таким образом, всякая матрица из пучка (AB) имеет вид $\alpha \cdot A + \beta \cdot B$, где $\alpha, \beta \in \mathbb{k}$, а её определитель $\det(\alpha \cdot A + \beta \cdot B)$ является однородным многочленом степени n от α и β . Покажем, что коэффициент этого многочлена при $\alpha^k \beta^{n-k}$ равен

$$\sum_{IJ} a_{IJ} \hat{b}_{IJ}, \quad (5-35)$$

где суммирование идёт по всем k -элементным подмножествам $I, J \subset \{1, 2, \dots, n\}$. Для этого рассмотрим линейные грассмановы многочлены

$$(a_1, a_2, \dots, a_n) = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n) \cdot A \quad \text{и} \quad (b_1, b_2, \dots, b_n) = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n) \cdot B.$$

Они удовлетворяют равенству

$$(\alpha a_1 + \beta b_1) \wedge (\alpha a_2 + \beta b_2) \wedge \dots \wedge (\alpha a_n + \beta b_n) = \det(\alpha A + \beta B) \cdot \xi_1 \wedge \xi_2 \wedge \dots \wedge \xi_n.$$

Слагаемые, содержащие $\alpha^k \beta^{n-k}$, возникают в левой части при выборе первого слагаемого в некоторых k из перемножаемых скобок и второго слагаемого в остальных $n - k$ скобках. Если первое слагаемое выбирается в скобках с номерами i_1, i_2, \dots, i_k , считая слева направо, то коэффициент при $\alpha^k \beta^{n-k}$ получается равным

$$\begin{aligned} & \text{sgn}(i_1, i_2, \dots, i_k, \hat{i}_1, \hat{i}_2, \dots, \hat{i}_{n-k}) \cdot a_{i_1} \wedge a_{i_2} \wedge \dots \wedge a_{i_k} \wedge b_{\hat{i}_1} \wedge b_{\hat{i}_2} \wedge \dots \wedge b_{\hat{i}_{n-k}} = \\ & = (-1)^{\frac{k(k+1)}{2} + |I|} a_I \wedge b_{\hat{I}} = (-1)^{\frac{k(k+1)}{2} + |I|} \left(\sum_J \xi_J a_{JI} \right) \wedge \left(\sum_K \xi_K b_{K\hat{I}} \right) = \\ & = (-1)^{\frac{k(k+1)}{2} + |I|} \sum_{JK} a_{JI} \cdot b_{K\hat{I}} \cdot \xi_J \wedge \xi_K = \left(\sum_J (-1)^{|I| + |J|} a_{JI} \cdot b_{j\hat{I}} \right) \cdot \xi_1 \wedge \xi_2 \wedge \dots \wedge \xi_n \end{aligned}$$

Коэффициент при $\alpha^k \beta^{n-k}$ в $\det(\alpha A + \mu B)$ получается суммированием этих подобных слагаемых по всем наборам I из k возрастающих номеров, что и даёт формулу (5-35).

Полагая в этой формуле $\alpha = 1$, $\beta = t$ и $B = E$, получаем разложение

$$\begin{aligned} \det(tE + A) &= t^n + \sum_{k=1}^n t^{n-k} \cdot \sum_{\#I=k} a_{II} = \\ &= t^n + t^{n-1} \cdot \sum_i a_{ii} + t^{n-1} \cdot \sum_{i < j} (a_{ii} a_{jj} - a_{ij} a_{ji}) + \dots + t \cdot \sum_i \hat{a}_{ii} + \det A, \end{aligned}$$

в котором коэффициент при t^{n-k} равен сумме определителей всех $k \times k$ подматриц матрицы A , главная диагональ¹ которых содержится в главной диагонали матрицы A . Они называются *главными диагональными минорами* k -того порядка. Коэффициент при t^{n-1} , равный сумме элементов, стоящих на главной диагонали матрицы A , называется *следом* матрицы A и обозначается

$$\text{tr}(A) \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{i=1}^n a_{ii}. \quad (5-36)$$

УПРАЖНЕНИЕ 5.14. Покажите, что $\text{tr}(A + B) = \text{tr}(A) + \text{tr}(B)$ и $\text{tr}(AB) = \sum_{ij} a_{ij} b_{ji} = \text{tr}(BA)$.

Используя след и обозначения из формулы (5-33), определитель пучка матриц можно записать в виде

$$\det(\alpha \cdot A + \beta \cdot B) = \sum_{k=0}^n \text{tr}(\Lambda^k A \cdot \Lambda^{n-k} \hat{A}^t) \cdot \alpha^k \beta^{n-k}, \quad (5-37)$$

¹Напомню, что *главной* называется диагональ, идущая из левого верхнего угла квадратной матрицы в правый нижний.

Ответы и указания к некоторым упражнениям

- Упр. 5.2. Индукция по n . Каждая перестановка $g = (g_1, g_2, \dots, g_n)$ является композицией $g = \sigma \circ g'$ транспозиции σ , переставляющей между собою элементы n и g_n множества $\{1, 2, \dots, n\}$, и перестановки $g' = \sigma \circ g$, оставляющей на месте элемент n . По индукции, g' раскладывается в композицию транспозиций, не затрагивающих элемента n .
- Упр. 5.4. Если $g = \sigma_1 \sigma_2 \dots \sigma_m$, где $\sigma_i \sigma_i = \text{Id}$ для всех i , то $g^{-1} = \sigma_m \sigma_{m-1} \dots \sigma_1$. В частности, это верно для разложения g в композицию транспозиций.
- Упр. 5.6. $\max \ell(g) = n(n-1)/2$ достигается на единственной перестановке $(n, n-1, \dots, 1)$.
- Упр. 5.7. При условии, что все точки пересечения двойные и трансверсальные, две нити, идущие из i и из j пересекаются между собою нечётное число раз, если пара (i, j) инверсна, и чётное число раз, если пара не инверсна (в действительности, картинку всегда можно нарисовать так, чтобы количества точек пересечения в этих двух ситуациях равнялись 1 и 0 соответственно). Знак тасующей перестановки $(i_1, i_2, \dots, i_k, j_1, j_2, \dots, j_m)$ равен $(-1)^{|I| + \frac{1}{2}k(k+1)}$, где $\text{вес } |I| \stackrel{\text{def}}{=} \sum_v i_v$. Действительно, нити, выходящие из чисел i_1, i_2, \dots, i_k верхней строчки не пересекаются между собою и пересекают, соответственно, $i_1 - 1, i_2 - 2, \dots, i_k - k$ начинающихся левее нитей, выходящих из j -точек и тоже между собою не пересекающихся.
- Упр. 5.10. Индукция по n и суммирование по треугольнику Паскаля показывают, что $P_k^n = \binom{n+k-1}{k}$. Предел отношения $\binom{k+n-1}{n} / k^n$ при фиксированной размерности n и $k \rightarrow \infty$ равен $1/n!$.
- Упр. 5.12. При чётном n центр $\mathbb{k} \langle \xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n \rangle$ линейно порождается мономами чётных степеней, при нечётном n — мономами чётных степеней и старшим (имеющим нечётную степень) мономом $\xi_1 \wedge \xi_2 \wedge \dots \wedge \xi_n$.
- Упр. 5.13. Это сразу следует из равенства $\det A = \det A^t$.